(12) NACH DEM VERTRAG ÜBER DIE INTERNATIONALE ZUSAMMENARBEIT AUF DEM GEBIET DES PATENTWESENS (PCT) VERÖFFENTLICHTE INTERNATIONALE ANMELDUNG

(19) Weltorganisation für geistiges Eigentum Internationales Büro





(43) Internationales Veröffentlichungsdatum 12. Dezember 2002 (12.12.2002)

PCT

(10) Internationale Veröffentlichungsnummer WO 02/098708 A1

(51) Internationale Patentklassifikation7:

I C

(21) Internationales Aktenzeichen:

PCT/DE02/01984

B60R 21/01

(22) Internationales Anmeldedatum:

31. Mai 2002 (31.05.2002)

(25) Einreichungssprache:

Deutsch

(26) Veröffentlichungssprache:

Deutseh

(30) Angaben zur Priorität:

101 27 326.6 101 38 764.4 6. Juni 2001 (06.06.2001) DE

7. August 2001 (07.08.2001) DE

(71) Anmelder (für alle Bestimmungsstaaten mit Ausnahme van US): ROBERT BOSCH GMBH [DE/DE]; Postfach 30 02 20, 70442 Stuttgart (DE).

(72) Erfinder; und

- (75) Erfinder/Anmelder (nur für US): KLEINSCHMIDT, Simone [DE/DE]; Waiblinger Weg 10, 71732 Tamm (DE). ROELLEKE, Michael [DE/DE]; Hirschlandener Strasse 66, 71229 Leonberg-Hoefingen (DE). KOEHLER, Armin [DE/DE]; An der Steige 86, 74343 Saehsenheim (DE).
- (81) Bestimmungsstaaten (national): JP, US.
- (84) Bestimmungsstaaten (regianal): europäisehes Patent (AT, BE, CH, CY, DE, DK, ES, FI, FR, GB, GR, IE, IT, LU, MC, NL, PT, SE, TR).

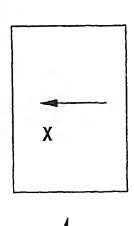
Veröffentlicht:

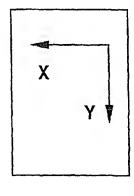
- mit internationalem Recherchenbericht

Zur Erklärung der Zweibuchstaben-Cades und der anderen Abkürzungen wird auf die Erklärungen ("Guidance Notes on Cades and Abbreviatians") am Anfang jeder regulären Ausgabe der PCT-Gazette verwiesen.

(54) Title: ASSEMBLY FOR SENSING A FRONTAL IMPACT IN A VEHICLE

(54) Bezeichnung: ANORDNUNG ZUR SENSIERUNG EINES FRONTAUFPRALLS BEI EINEM FAHRZEUG





2

(57) Abstract: The invention relates to an assembly for sensing a frontal impact in a vehicle, in which at least one front sensor (1), which provides a plausibility signal for an impact sensor (2) located in the control device (4), is used as a plausibility sensor. The front sensor (1) is an acceleration sensor, which analyses both the aeceleration signal and the speed signal derived therefrom for determining the plausibility. The results of said analysis are subjected to an OR operation, in order to generate a plausibility signal. In one embodiment, the plausibility signal is eached for a predetermined time in the control device. This is particularly important for increased safety, if the front sensor is damaged.

(57) Zusammenfassung: Es wird eine An-

ordnung zur Sensierung eines Frontalaufpralls bei einem Fahrzeug vorgesehlagen, bei dem als Plausibilitätssensor wenigstens ein Upfront-Sensor (1) verwendet wird, der ein Plausibilitätssignal für einen im Steuergerät (4) angeordneten Aufprallsensor (2) liefert. Der Upfront-Sensor (1) ist ein Besehleunigungssensor, von dem sowohl das Besehleunigungssignal als auch das davon abgeleitete Gesehwindigkeitssignal für die Plausibilisierung untersucht wird. Die Ergebnisse dieser Untersuchung werden ODER-verknüpft, um ein Plausibilitätssignal zu erzeugen. In einer Weiterbildung ist vorgesehen, das Plausibilitätssignal für eine vorgegebene Zeit im Steuergerät zwischenzuspeichern. Dies ist insbesondere bei einer Zerstörung des Upfront-Sensors für eine erhöhte Sicherheit von Interesse.

O 02/098708 A1

WO 02/098708 PCT/DE02/01984

Anordnung zur Sensierung eines Frontaufpralls bei einem Fahrzeug

Stand der Technik

Die Erfindung geht aus von einer Anordnung zur Sensierung eines Frontaufpralls bei einem Fahrzeug mit den Merkmalen des unabhängigen Patentanspruchs.

Es ist bereits aus der Offenlegungsschrift GB 22 93 681 A bekannt, einen Upfront-Sensor zur Plausibilisierung der Auslöseentscheidung des zentralen Steuergeräts für Rückhaltesysteme zu verwenden.

Vorteile der Erfindung

Die erfindungsgemäße Anordnung zur Sensierung eines Frontaufpralls bei einem Fahrzeug hat demgegenüber den Vorteil, daß eine logische ODER-Verknüpfung eines Beschleunigungs- und Geschwindigkeitssignals des Upfront-Sensors zur Plausibilisierung einer Auslöseentscheidung, die im zentralen Steuergerät getroffen wird, durchgeführt wird. Diese ODER-Verknüpfung führt zu einer höheren Zuverlässigkeit der Plausibilitätsentscheidung. Bei langsamen Frontal-Crashes und weichen Crashes unterstützt das integrierte Upfront-Signal, also die Geschwindigkeit,

die Auslösung durch den Auslöseralgorithmus. Das heißt bei diesen Crashes existiert eine unterste Upfront-Integratorschwelle für den Gurtstraffer, die zeitgleich oder vor der Auslöseentscheidung durch das Zentralgerät überschritten wird. Diese Schwelle oder eine knapp darunter liegende kann für die Plausibilität verwendet werden. Die Funktion dieser Plausibilitätsschwelle ist durch den Upfront-Algorithmus gewährleistet. Die zweite Upfront-Plausibilitätsschwelle, welche sich auf das Beschleunigungssignal bezieht, benötigt man für schnelle, harte Crashes, welche über das zentrale Steuergerät schon zu einem Zeitpunkt auslösen, zu dem der Upfront-Sensor noch nicht getroffen wurde und somit keinen zufriedenstellenden Integratorstand erreicht hat. Durch den Aufprall sind im Upfront-Sensor zu dieser Zeit jedoch schon starke Beschleunigungs-Schwingungsimpulse zu sehen, welche sich für eine Plausibilität verwenden lassen. Damit wird durch die logische ODER-Verknüpfung erreicht, daß beide Fälle, ein langsamer Frontal-Crash und ein harter Frontal-Crash durch den Plausibilitätssensor als auslöserelevant erkannt werden. Dies führt zu einer höheren Sicherheit des gesamten Rückhaltesystems.

Durch die in den abhängigen Ansprüchen aufgeführten Maßnahmen und Weiterbildungen sind vorteilhafte Verbesserungen der im unabhängigen Patentanspruch angegebenen Anordnung zur Sensierung eines Frontalaufpralls bei einem Fahrzeug möglich.

Besonders vorteilhaft ist, daß das Plausibilitätssignal, das das Ergebnis der Beschleunigung oder Geschwindigkeit, verglichen mit den jeweiligen Schwellen ist, für eine gewisse Zeit zwischengespeichert wird, um auch bei einem kurzfristigen Ausfall des Upfront-Sensors noch zur Verfügung zu stehen. Auch dies ermöglicht eine höhere Sicherheit, auch

wenn der Upfront-Sensor beispielsweise bei einem Frontal-Crash bereits zerstört wurde.

Darüber hinaus ist es von Vorteil, daß das Steuergerät bei einem Signal des wenigstens einen Aufprallsensors im Steuergerät selbst unterhalb einer vorgegebenen Schwelle die Auslösung der Rückhaltemittel hemmt. Dies trifft insbesondere für die Rauschwelle zu, das heißt, wenn das Signal des Aufprallsensors im Steuergerät so klein ist, daß es sich noch im Rauschen befindet, wird auf eine Auslösung der Rückhaltemittel verzichtet.

Wenn jedoch das Signal des Aufprallsensors im Steuergerät über der Rauschschwelle liegt und das zwischengespeicherte Plausibilitätssignal über der jeweiligen Plausibilisierungsschwelle liegt, dann ist das Steuergerät prinzipiell auslösebereit und eine vom Algorithmus geforderte Auslöseentscheidung wird nicht unterdrückt, sondern führt zu einer Auslösung der Rückhaltemittel.

Zeichnung

Ausführungsbeispiele der Erfindung sind in der Zeichnung dargestellt und werden in der nachfolgenden Beschreibung näher erläutert. Es zeigt

Figur 1 eine Ansicht wo die Aufprallsensoren angeordnet sind,

Figur 2 ein erstes Blockschaltbild der erfindungsgemäßen Anordnung,

Figur 3 ein Beschleunigungs-Zeit-Diagramm,

Figur 4 ein Geschwindigkeits-Zeit-Diagramm und

Figur 5 ein Blockschaltbild zur Ermittlung des

Plausibilitätssignals.

PCT/DE02/01984

-

Beschreibung

Im Allgemeinen wird, um die Sicherheit einer
Auslöseentscheidung eines Airbag-Steuergeräts zu erhöhen,
neben dem Beschleunigungssensor im Steuergerät ein weiterer
Plausibilitätssensor eingesetzt. Dieser Plausibilitätssensor
kann im Steuergerät aber auch dezentral beispielsweise als
Upfront-Sensor verwendet werden. Dabei sind auch
entsprechende Kombinationen möglich. Als
Beschleunigungssensoren werden hier piezoelektrische
Sensoren bzw. mikromechanische Halbleitersensoren
eingesetzt. Es sind jedoch noch weitere Sensortypen möglich.

- 4 -

Erfindungsgemäß wird nun eine Anordnung zur Sensierung eines Frontalaufpralles vorgeschlagen, bei dem das Plausibilitätssignal durch einen Upfront-Sensor erzeugt wird. Das Plausibilitätssignal wird in Abhängigkeit vom Beschleunigungssignal und dem Geschwindigkeitssignal, also dem integrierten Beschleunigungssignal, erzeugt. Dabei wird eine logische ODER-Verknüpfung der Vergleiche des Beschleunigungs- und Geschwindigkeitssignal mit den jeweiligen Schwellen durchgeführt. In einer Weiterbildung ist vorgesehen, daß das Plausibilitätssignal, also das Ergebnis der ODER-Verknüpfung, für eine gewisse Zeit zwischengespeichert wird, beispielsweise 10 ms, um auch bei einem Ausfall des Plausibilitätssensors, beispielsweise durch Zerstörung bei einem Frontalaufprall, noch für eine gewisse Zeit ein Plausibilitätssignal bereitzustellen. Weiterhin wird überprüft, ob das Signal des im Steuergerät angeordneten Aufprallsensors, also auch des Beschleunigungssensors, unterhalb der Rauschschwelle liegt. Ist das der Fall, dann wird der Auslösealgorithmus nicht gestartet und somit eine Auslösung der Rückhaltemittel gehemmt. Der Auslösealgorithmus wird jedoch gestartet, sofern dieses Signal über der Rauschwelle liegt. Ist dazu

noch das aktuelle Plausibilitätssignal oder das zwischengespeicherte Plausibilitätssignal vorhanden, ist das Steuergerät auslösebereit. Bei einer Auslöseentscheidung durch den Algorithmus kommt es zu einer Auslösung der Rückhaltemittel.

Der Begriff Aufprallsensor wird hier als Oberbegriff verwendet, während Upfrontsensor einen Aufprallsensor in der Fahrzeugfront in der Regel in der Knautschzone bezeichnet. Im allgemeinen werden als Aufprallsensoren Beschleunigungssensoren verwendet. Es sind jedoch auch Dehnungssensoren, Druck- und Temperatursensoren möglich.

Figur 1 zeigt in einer Übersicht wo der im Steuergerät angeordnete Beschleunigungssensor und der Upfront-Sensor in einem Fahrzeug angeordnet sind. Ein Upfront-Sensor 1 sensiert Beschleunigungen in X-Richtung, also hier in Längsrichtung des Fahrzeugs. Im Steuergerät ist jedoch eine Beschleunigungssensoranordnung zur Aufpralldetektion angeordnet, die Beschleunigungen sowohl in X-Richtung als auch in Y-Richtung, also in Fahrzeugquerrichtung ermittelt. Damit sind dann auch Seitenaufpralle erkennbar. Der Upfront-Sensor 1 ist an geeigneten Stellen im Fahrzeug anzuordnen. Dafür eignen sich beispielsweise der Kühlerträger oder der Motorhaubenschloßträger.

Figur 2 zeigt als Blockschaltbild eine erfindungsgemäße Anordnung. Die Anordnung weist den Upfront-Sensor 1, ein Steuergerät 4 mit der Beschleunigungssensoranordnung 2 und mit einem Prozessor 3 sowie einer Verbindung zu Rückhaltemitteln 5 auf.

Der Upfront-Sensor 1 ist über eine Leitung, beispielsweise über eine solche Leitung, über die er auch seine Energie erhält, mit dem Prozessor 3 verbunden. Damit ist dann eine Power-Line-Kommunikation möglich. Das heißt, die zu dem Sensor 1 übertragene Energie wird für die Sensordaten moduliert.

Am zweiten Dateneingang des Prozessors 3 ist die Beschleunigungssensoranordnung 2 angeschlossen. Über einen Datenausgang ist der Prozessor 3 mit Rückhaltemitteln 5, also Gurtstraffern und Airbags verbunden. Die Rückhaltemittel 5 weisen dazu Zündkreise auf, um diese Rückhaltemittel 5 bei einem erkannten Crash auszulösen. Die Sensoren 1 und 2 weisen eine Signalverarbeitung auf, die die Beschleunigungssignale verstärkt und digitalisiert. Der Prozessor 3 rechnet dann in Abhängigkeit von den Aufprallsensoren 1 und 2 gesendeten Signalen einen Auslösealgorithmus, um zu ermitteln, ob die Rückhaltemittel 5 zu zünden sind. Diesem Auslösealgorithmus können feste Schwellen für die Sensorsignale und/oder auch adaptiv berechnete Schwellen verwendet werden. Durch die Verwendung des Beschleuniqungs- und des Geschwindigkeitsingnals ist es möglich, weiche und harte Crashes zu erkennen. Bei weichen Crashes ist es möglicherweise nur notwendig, einen Gurtstraffer zu zünden, während bei harten Crashes im Prinzip auch Airbags gegebenenfalls zu zünden sind. Die Ansteuerung der Rückhaltemittel 5 ist weiterhin in Abhängigkeit von einer Personenerkennung durchzuführen. Das heißt, es muß auch erkannt werden, ob Personen sich auf jeweiligen Fahrzeugsitzen befinden und ob für diese Personen Rückhaltemittel zu zünden sind, ohne sie zu gefährden.

Figur 3 zeigt ein Beschleunigungs-Zeit-Diagramm eines
Beschleunigungssignals, das vom Upfront-Sensor 1 geliefert
wird. Der Upfront-Sensor 1, von dem auch mehrere angeordnet
sein können, liefert ein Beschleunigungssignal 7, das mit
einer vorgegebenen Schwelle 6 verglichen wird. Zum Zeitpunkt
8 überschreitet das Signal 7 die Beschleunigungsschwelle 6.

WO 02/098708 PCT/DE02/01984

Zu diesem Zeitpunkt wird hier ein harter Crash erkannt und ein entsprechendes Plausibilitätssignal ist an den Prozessor 3 zu übertragen oder der Prozessor 3 ermittelt aus dem übertragenen Beschleunigungssignal 7, daß die Plausibilitätsbedingungen für harte Crashes erfüllt wurden. Damit ergeben sich die Alternativen, daß der Beschleunigungssensor 1 nur Sensordaten an den Prozessor 3 überträgt oder schon das ausgewertete Plausibilitätssignal. Das ausgewertete Plausibilitätssignal sagt aus, ob zumindest eine Schwelle, Beschleunigung und Geschwindigkeit, von dem Upfrontsensorsignal überschritten wurde.

Figur 4 zeigt ein Geschwindigkeits-Zeit-Diagramm, in dem das integrierte Beschleunigungssignal, also das Geschwindigkeitssignal mit der Schwelle 10 verglichen wird. Zum Zeitpunkt 11 wird auf die Erfüllung der Plausibilitätsbedingung erkannt, also liegt ein weicher Crash vor. Auch dies wird entweder durch den Prozessor 3 oder eine entsprechende Elektronik im Sensor 1 ermittelt.

Figur 5 zeigt nun wie die Signalverarbeitung auf
Blockschaltbildebene bezüglich der Plausibilitätssignale
abläuft. Im Block 12 wird das Beschleunigungssignal a von
dem Beschleunigungssensor 1 erzeugt. Dieses
Beschleunigungssignal a wird im Block 13 mit der Schwelle 6
verglichen, wo bei Überschreiten der Schwelle 6 ein
Plausibilitätssignal erzeugt wird, das in eine ODERVerknüpfung 14 als erste Eingangsgröße eingeführt wird. Das
Beschleunigungssignal a wird jedoch im Block 16 auch
integriert, so daß ein Geschwindigkeitssignal erzeugt wird.
Dieses Geschwindigkeitessignal wird dann im Block 17 mit der
Schwelle 10 verglichen. Das Ausgangssignal des Block 17,
also ob auch die Schwelle 10 überschritten wurde oder nicht,
wird in das ODER-Gatter 14 als die zweite Eingangsgröße
eingeführt. Ist wenigstens eine der beiden Schwellen 6 oder

10 überschritten, dann wird im Block 15 ein
Plausibilitätssignal erzeugt, das dazu verwendet wird, um zu
entscheiden, ob eine vom Auslösealgorithmus getroffene
Auslöseentscheidung auch zur physikalischen Auslösung der
Rückhaltemittel führt oder nicht. Dies hängt dann vom
Beschleunigungssignal der Beschleunigungssensoranordnung 2
ab.

Das Plausibilitätssignal im Block 15 wird für eine vorgegebene Zeit zwischengespeichert, beispielsweise 10ms, um auch bei einem Ausfall des Upfront-Sensors 1 für eine gewisse Zeit zur Verfügung zu stehen um gegebenenfalls den Auslösealgorithmus bei Vorliegen eines Plausibilitätssignals auszulösen. Vorliegen heißt hier, dass das Plausiblitätssignal einen Crash anzeigt.

Ansprüche

- 1. Anordnung zur Sensierung eines Frontaufpralls bei einem Fahrzeug, wobei die Anordnung wenigstens einen Aufprallsensor in einem Steuergerät (4) und wenigstens einen Aufprallsensor (1) in der Fahrzeugfront als Upfront-Sensor aufweist, wobei der wenigstens eine Upfront-Sensor (1) als Plausibilitätssensor für den Aufprallsensor (2) im Steuergerät (4) verwendbar ist, dadurch gekennzeichnet, daß das Steuergerät (4) sowohl ein Beschleunigungssignal (7) als auch ein Geschwindigkeitssignal (9) des wenigstens einen Upfront-Sensors (1) mit jeweiligen Plausibilisierungsschwellen (6, 10) zur Erzeugung eines Plausibilitätssignals vergleicht, wobei das Steuergerät (4) eine logische ODER-Verknüpfung (14) von Ergebnissen der beiden Vergleiche durchführt.
- 2. Anordnung nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, daß das Steuergerät (4) das Plausibilitätssignal für eine vorgegebene Zeit zwischenspeichert und das zwischengepeicherte Plausibilitätssignal für die vorgehende Zeit für eine Auslöseentscheidung von Rückhaltemitteln (5) verwendet.
- 3. Anordnung nach Anspruch 1 oder 2, dadurch gekennzeichnet, daß das Steuergerät (4) bei einem Signal des wenigstens

einen Aufprallsensors (2) im Steuergerät (4) unterhalb einer vorgegebenen Schwelle eine Auslösung der Rückhaltemittel (5) hemmt.

4. Anordnung nach Anspruch 1 oder 2, dadurch gekennzeichnet, daß das Steuergerät beim Ausfall des Upfront-Sensors (1) während des Crashes mit zuvor ermittelter und gespeicherter Plausibilisierung durch den Upfront-Sensor (1) und einem Signal des wenigstens einen Aufprallsensors (2) im Steuergerät (4) über der vorgegebenen Schwelle einen Auslösealgorithmus im Steuergerät (4) startet, wobei dann eine vom Auslösealgorithmus ermittelte Auslöseentscheidung zur Auslösung der Rückhaltemittel führt.

Fig. 1

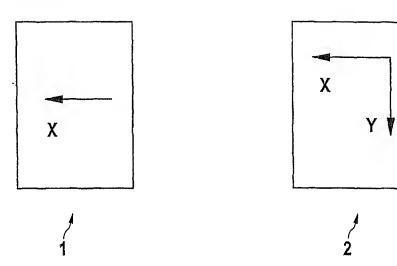


Fig. 2

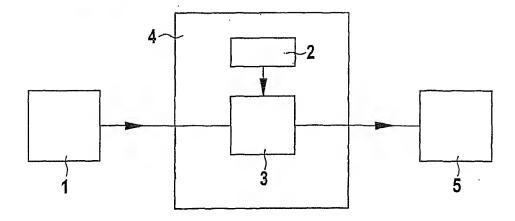


Fig. 3

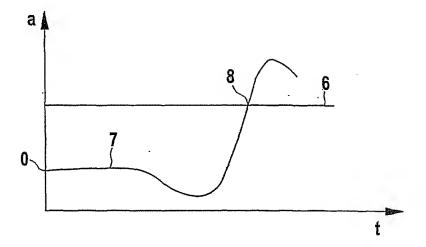
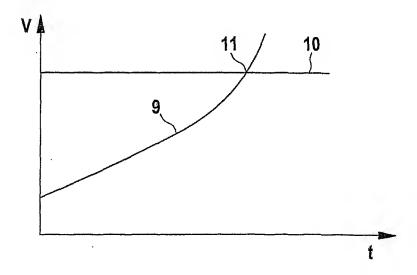
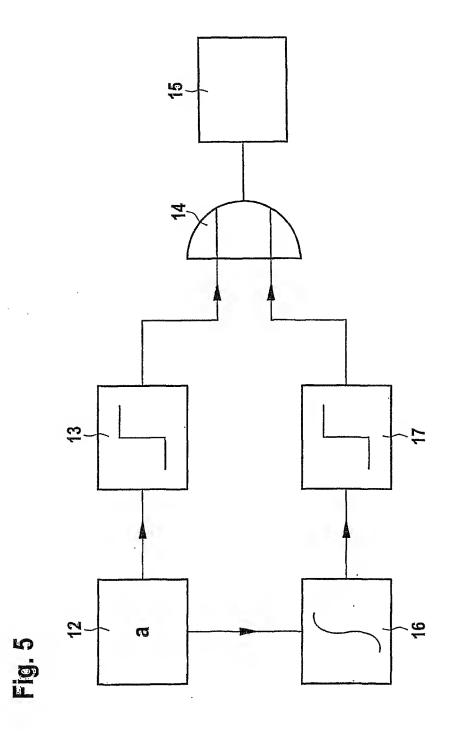


Fig. 4





INTERNATIONAL SEARCH REPORT

Intern: at Application No PCT/DE 02/01984

			I CI/DL UZ	7 0 1 7 0 1				
A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER IPC 7 B60R21/01								
According to	According to International Patent Classification (IPC) or to both nattonal classification and IPC							
B. FIELDS								
Minimum do	cumentation searched (classification system followed by classification $B60R$	on symbols)						
Documentati	ion searched other than minimum documentation to the extent that s $\dot{ ext{.}}$	uch documents are inc	tuded in the fields se	earched				
Electronic da	ata bese consulted during the International search (name of data bas	se and, where practica	l, search terms used)				
EPO-In	ternal							
C. DOCUME	ENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT							
Category °	Citation of document, with indication, where appropriate, of the rei	evant passages		Retevant to claim No.				
Υ	GB 2 293 681 A (AUTOLIV DEV) 3 April 1996 (1996-04-03) cited in the application the whole document							
γ	PATENT ABSTRACTS OF JAPAN vol. 014, no. 407 (M-1019), 4 September 1990 (1990-09-04) -& JP 02 155862 A (MAZDA MOTOR CO 14 June 1990 (1990-06-14) abstract; figures	ORP),		1				
				Φ.				
Furth	her documents are listed in the continuation of box C.	χ Patent family	/ members are listed	In annex.				
"A" docume consid "E" earlier of liling d "L" docume which citation citation other r "P" docume later th	ent which may throw doubts on priority claim(s) or is ciled to establish the publication date of another in or other special reason (as specified) ent referring to an oral disclosure, use, exhibition or means ent published prior to the internationat filing date but an the priority date claimed	"T" later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention "X" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken aione "Y" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art. "8" document member of the same patent family						
Date of the	actual completion of the international search		f the internetional se	arch report				
ļ	September 2002	10/09/						
Name and r	nailing address of the ISA European Patent Office, P.B. 5818 Patentlaan 2 NL - 2280 HV Rijswijk Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nt, Fax: (+31-70) 340-3016	Authorized officer						

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

nation on patent family members

Interne Application No
PCT/DE 02/01984

Patent document cited in search report		Publication date	Patent family member(s)		Publication date	
GB 2293681	Α	03-04-1996	AU DE JP WO US	3623695 A 19581772 T0 10509396 T 9609942 A1 5967548 A	19-04-1996 21-08-1997 14-09-1998 04-04-1996 19-10-1999	
JP 02155862	A	14-06-1990	NONE			

INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

tntern: ites Aktenzeichen PCT/I)+ 02/01984

			FUI/DE UZ	01964	
a. Klassifizierung des anmeldungsgegenstandes IPK 7 B60R21/01					
Nach der Int	emellonalen Patentklassifikation (IPK) oder nach der nationalen Klas	stlikation und der IPK			
	RCHIERTE GEBIETE				
Recherchier IPK 7	ter Mindestprüfsloff (Klassitiketlonssystem und Klassifikatlonssymbol $B60R$.	le)			
	le eber nicht zum Mindestprüfstoff gehörende Veröffentlichungen, so				
Während de EPO-In	r Internallonalen Recherche konsultierte elektrontsche Datenbank (Na ternal	ame der Datenbenk u	nd evtt. verwendete \$	Suchbegriffe)	
C. ALS WE	SENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN				
Kategorie*	Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Angabe	e der in Betracht komm	enden Telle	Betr. Anspruch Nr.	
Υ	GB 2 293 681 A (AUTOLIV DEV) 3. April 1996 (1996-04-03) in der Anmeldung erwähnt das ganze Dokument			1	
Υ	PATENT ABSTRACTS OF JAPAN vol. 014, no. 407 (M-1019), 4. September 1990 (1990-09-04) -& JP 02 155862 A (MAZDA MOTOR CO 14. Juni 1990 (1990-06-14) Zusammenfassung; Abbildungen	1			
		·			
	ere Veröffentlichungen sind der Fortsetzung von Feld C zu ehmen	X Siehe Anhanç	g Patentfamilie		
 Besondere Kategorien von angegebenen Veröffentlichungen : 'A' Veröffentlichung, die den aligemeinen Stand der Technik definiert, eber nicht els besonders bedeutsam anzusehen ist 'E' älleres Dokument, das jedoch erst am oder nach dem Internationalen Anmeldedatum veröffentlicht worden ist und mit der Anmeldung nicht kollidiert, sondern nur zum Verständnts des der Erfindung zugrundeliegenden Prinzips oder der ihr zugrundeliegenden Theorie angegeben ist 'X' Veröffentlichung, die geeignet ist, einen Prioritätsanspruch zweifelheit erscheinzu lassen, oder durch die das Veröffentlichungsdalum einer 					
anderen im Pecherchenbericht genannten Veröffentlichung belegt werden soll oder die aus einem anderen besonderen Grund engegeben ist (wie ausgeführt) 'O' Veröffentlichung, die sich auf eine mündliche Offenbarung, eine Benutzung, eine Ausstellung oder andere Maßnahmen bezieht eine Benutzung, eine vor dem internationalen Anmeldedatum, aber nach dem beanspruchten Prioritätsdatum veröffentlicht worden ist "Einheitsteite Tatigkeit beführt aug net be untern berührten Tatigkeit berühend betrachtet warden, wenn die Veröffentlichung mit einer oder mehreren anderen Veröffentlichung eine Ausstellung oder andere Maßnahmen bezieht diese Verbindung für einen Fachmann naheillegend ist "Veröffentlichung, die sich auf eine mündliche Offenbarung, die verden, wenn die Veröffentlichung mit einer oder mehreren anderen Veröffentlichung diese Verbindung für einen Fachmann naheillegend ist "Veröffentlichung, die sich auf einer oder mehreren anderen Veröffentlichung mit einer oder mehreren anderen Veröffentlichung diese Verbindung für einen Fachmann naheillegend ist veröffentlichung, die wie den verden, wenn die Veröffentlichung mit einer oder mehreren anderen Veröffentlichung einer verden, wenn die Veröffentlichung mit einer oder mehreren anderen Veröffentlichung einer verden, wenn die Veröffentlichung mit einer oder mehreren anderen Veröffentlichung einer verden, wenn die Veröffentlichung mit einer oder mehreren anderen Veröffentlichung einer verden, wenn die Veröffentlichung einer verden, wen					
Datum des Abschlusses der Internationalen Recherche 2. September 2002 Absendedatum des internationalen Recherchenberichts 10/09/2002					
	Poslanschrift der Internationalen Recherchenbehörde Europäisches Patenlamt, P.B. 5818 Patenitaan 2	Bevotlmächtigter I			
	NL – 2280 HV Rijswljk Tel. (+31–70) 340–2040, Tx. 31 651 epo nl, Fax: (+31–70) 340–3016	David,	P .		

INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

Angaben zu Veröffenllichung

e zur selben Palentfamilie gehören

Interna is Aktenzeichen
PCT/DE 02/01984

Im Recherchenbericht angeführtes Patentdokument		Datum der Veröffentlichung	Mitglied(er) der Patentfamille		Datum der Veröffentlichung
GB 2293681	A	03-04-1996	AU DE JP WO US	3623695 A 19581772 T0 10509396 T 9609942 A1 5967548 A	19-04-1996 21-08-1997 14-09-1998 04-04-1996 19-10-1999
JP 02155862	A	14-06-1990	KEINE		